

Grover

E. Jeandel

Université de Lorraine, France

1 Problématique

- Enoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

1 Problématique

- **Enoncé**
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

Algorithmes avec oracle (boîte noire)

$f : \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ une fonction, donnée par un oracle U_f .

Rappels

- $U_f |x\rangle = (-1)^{f(x)} |x\rangle$
- $V_f |xy\rangle = |x\rangle |f(x) + y\rangle$

Complexité mesurée en nombre d'appels à l'oracle + temps de calcul.

Problématiques typiques

- Trouver x tel que $f(x) = 1$.
 - Algorithme de Grover
- Trouver p tel que $\forall x, f(x + p) = f(x)$
 - Algorithme de Shor (+ = Addition) ou de Simon (+ = xor)
- Trouver s tel que $\forall x, f(x) = x \cdot s$
 - Bernstein-Vazirani

Algorithme de Grover - Énoncé imprécis de l'algorithme

Soit $f : \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ une fonction. On note $N = 2^n$.

L'algorithme de Grover (1996) trouve x tel que $f(x) = 1$ en temps $O(\sqrt{N})$.

Énoncé un peu plus précis de l'algorithme

Soit $f : \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ une fonction. On note $N = 2^n$.

L'algorithme de Grover trouve x tel que $f(x) = 1$ en temps $O(\sqrt{N})$ et avec $O(\sqrt{N})$ appels à U_f .

Rappel: $U_f |x\rangle = (-1)^{f(x)} |x\rangle$

En classique:

- De façon déterministe, on doit tester toutes les possibilités. Le meilleur algo fait donc N requêtes à la fonction f .
- En probabiliste, si on teste les x dans un ordre aléatoire la complexité moyenne est $N/2$ (si une seule solution)

L'algorithme quantique est quadratiquement meilleur!

- Bennett-Bernstein-Brassard-Vazirani (1997): \sqrt{N} est optimal.
 - Le gain n'est QUE quadratique.

1 Problématique

- Enoncé
- **Applications**
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

Arnaques

Attention aux arnaques !

Soit T un tableau de taille N , Je cherche un 1 dans le tableau.

Est-ce que l'algorithme de Grover prend un temps $O(\sqrt{N})$?

Arnaques

Soit T un tableau de taille N , Je cherche un 1 dans le tableau.
Est-ce que l'algorithme de Grover prend un temps $O(\sqrt{N})$?

Non

Il faut (a) calculer U_T (b) faire \sqrt{N} appels à U_T .

- Bien malin qui calcule U_T sans lire tout le tableau!
- En règle générale, si T est générique, U_T sera de profondeur $O(\log N)$ voire $O(N)$ suivant l'architecture matérielle.

L'algorithme de Grover sera donc en $O(N\sqrt{N})$ sur un tableau quelconque !

(Aux termes logarithmiques près)

Grover est donc intéressant:

- Si l'oracle U_f nous est offert (on ne compte pas sa complexité)
 - QRAM ??
- Si f est facile à calculer (donc U_f est de petite taille)

Problèmes NP

- Soit ϕ une formule 3CNF, trouver S tel que $\phi[S] = 1$.
 - Grover en $\sqrt{2^n} = 2^{n/2} = 1.414^n$.
 - Meilleur algo classique en 1.308^n .
- Trouver une 3-coloration d'un graphe
 - Grover en $\sqrt{3^n} = 1.732^n$ naïvement
 - Meilleur algo classique en 1.329^n
- Etant donné x, y , trouver K tel que $DES(K, x) = y$
 - Applications en crypto

1 Problématique

- Enoncé
- Applications
- **Spécificités**

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

L'algorithme de Grover est un algo de **Monte-Carlo**: Il trouve une solution, si elle existe, avec probabilité $1 - \frac{1}{N}$.

- L'algorithme de Grover peut échouer, mais la probabilité est très faible
 - On peut toujours le répéter pour la diminuer
- Il faut en tenir compte dans certaines applications
 - Ex: On cherche pour tous les x , un y tel que $f(x, y) = 1$.
 - La complexité totale n'est pas $N\sqrt{N}$ mais $N\sqrt{N}\log N$.
 - Il faut répéter pour être certain de trouver.
 - En règle générale, des facteurs $\log N$ arrivent dans toutes les applications naïves.
- Si la fonction est constante égale à 0, on ne peut pas le savoir.
 - Ne résout pas des problèmes de décision au sens NP.

L'algorithme de Grover renvoie chaque solution avec la même probabilité: on a donc une distribution uniforme sur toutes les solutions de $f(x) = 1$.

- Important pour les applications, surtout quand il faut le répéter.

Plan

- 1 Problématique
 - Enoncé
 - Applications
 - Spécificités
- 2 Principe
- 3 Interlude
- 4 Choisir les paramètres
 - Une seule solution
 - Nombre de solution inconnues
- 5 Applications
 - Collisions
 - Minimum
 - Mise en abyme

Principe de l'algorithme de Grover

Etape 1

Produire une superposition de toutes les entrées au problème.

Si on mesure, tous les x sont équiprobables, ce n'est pas très utile.

Etape 2

Modifier l'état du système de façon à augmenter les amplitudes des x tels que $f(x) = 1$.

















Si on mesure, on a plus de chance de mesurer un x tel que $f(x) = 1$

Etape 3

Mesurer

































Profit.

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		


Proba de succès: $0.0625 = 1/16$

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		


Proba de succès: 0.47

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)
0000	0	▫
0001	0	▫
0010	0	▫
0011	0	▫
0100	0	▫
0101	0	▫
0110	1	
0111	0	▫
1000	0	▫
1001	0	▫
1010	0	▫
1011	0	▫
1100	0	▫
1101	0	▫
1110	0	▫
1111	0	▫

Proba de succès: 0.90

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)
0000	0	
0001	0	
0010	0	
0011	0	
0100	0	
0101	0	
0110	1	
0111	0	
1000	0	
1001	0	
1010	0	
1011	0	
1100	0	
1101	0	
1110	0	
1111	0	

Proba de succès: 0.96

Attention

La phase d'amplification applique un circuit quantique, elle ne peut PAS mesurer.

Attention

Principe de l'algorithme de Grover

Etape 1

Produire une superposition de toutes les entrées au problème.

Comment faire l'étape 1 ?

Etape 2

Modifier l'état du système de façon à augmenter les amplitudes des x tels que $f(x) = 1$.

Etape 3

Mesurer

Etape 1

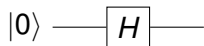
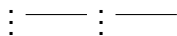
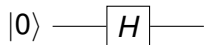
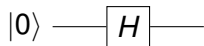
Comment faire l'étape 1 ?

Partant de l'état $|000 \dots 0\rangle$, il suffit d'appliquer l'opérateur d'Hadamard H sur tous les qubits, pour obtenir:

$$\frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_x |x\rangle$$

Etape 1

Comment faire l'étape 1 ?



Principe de l'algorithme de Grover

Etape 1

Produire une superposition de toutes les entrées au problème.

Etape 2

Modifier l'état du système de façon à augmenter les amplitudes des x tels que $f(x) = 1$.

Comment faire l'étape 2 ?

Etape 3

Mesurer

Un petit théorème au passage

















Theorem

Soit U une matrice unitaire (un circuit quantique). Alors il existe n tel que $U^n \simeq I$.

Si on applique le même circuit suffisamment longtemps, on revient sur la configuration initiale

































A un moment donné, les amplitudes vont redescendre!!

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		


Proba de succès: $0.0625 = 1/16$

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		


Proba de succès: 0.47

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)
0000	0	▫
0001	0	▫
0010	0	▫
0011	0	▫
0100	0	▫
0101	0	▫
0110	1	
0111	0	▫
1000	0	▫
1001	0	▫
1010	0	▫
1011	0	▫
1100	0	▫
1101	0	▫
1110	0	▫
1111	0	▫

Proba de succès: 0.90

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)
0000	0	
0001	0	
0010	0	
0011	0	
0100	0	
0101	0	
0110	1	
0111	0	
1000	0	
1001	0	
1010	0	
1011	0	
1100	0	
1101	0	
1110	0	
1111	0	

















Proba de succès: 0.96

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)
0000	0	
0001	0	
0010	0	
0011	0	
0100	0	
0101	0	
0110	1	
0111	0	
1000	0	
1001	0	
1010	0	
1011	0	
1100	0	
1101	0	
1110	0	
1111	0	

















Proba de succès: 0.58

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		

































Proba de succès: 0.12

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		

Proba de succès: 0.02

Exemple

x	f(x)	amplitude (au carré)	
0000	0		
0001	0		
0010	0		
0011	0		
0100	0		
0101	0		
0110	1		
0111	0		
1000	0		
1001	0		
1010	0		
1011	0		
1100	0		
1101	0		
1110	0		
1111	0		

Proba de succès: 0.36

Conclusion

Quelque soit l'opérateur qu'on prend pour augmenter les amplitudes, il faudra surtout faire attention à l'appliquer le **bon nombre de fois**.

Quel peut être cet opérateur ?

Quel peut être cet opérateur ?

Le seul vecteur non trivial que nous connaissons c'est $|s\rangle = \frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_x |x\rangle$

- La seule chose qu'on peut faire, c'est une rotation autour de $|s\rangle$, ou une réflexion

Soit $|v\rangle$ un vecteur, la matrice de Householder associée est

$$H_v = I - 2 \frac{|v\rangle \langle v|}{\langle v|v\rangle} = I - 2 \frac{|v\rangle \langle v|^*}{\|v\|^2}$$

Il s'agit de la matrice de réflexion par rapport à l'hyperplan orthogonal à v .

- A quoi ça sert ?

Supposons avoir accès à :

- $U_f |x\rangle = (-1)^{f(x)} |x\rangle$
- H_s , réflexion orthogonale à $|s\rangle = \frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_x |x\rangle$

Que peut-on faire avec ?

Notons $|\omega\rangle$ la superposition des solutions (ce qu'on cherche!) et $|s'\rangle$ la superposition des non solutions:

$$|\omega\rangle = \frac{1}{\sqrt{K}} \sum_{x|f(x)=1} |x\rangle$$

$$|s'\rangle = \frac{1}{\sqrt{N-K}} \sum_{x|f(x)\neq 1} |x\rangle$$

où K est le nombre de solutions.

Ces deux vecteurs sont orthogonaux.

- La superposition initiale $|s\rangle$ est dans l'espace engendré par $|\omega\rangle$ et $|s'\rangle$
- Plus exactement:

$$|s\rangle = \sqrt{\frac{K}{N}} |\omega\rangle + \sqrt{\frac{N-K}{N}} |s'\rangle$$

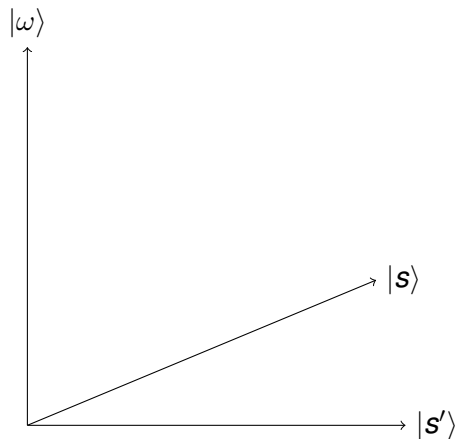
Dans l'espace engendré par $|\omega\rangle$ et $|s'\rangle$, $-H_s$ est une réflexion d'axe $|s\rangle$

Dans l'espace engendré par $|\omega\rangle$ et $|s'\rangle$, U_f est une réflexion d'axe $|s'\rangle$

Autrement dit $U_f = H_{s'}$

$$\begin{cases} U_f |\omega\rangle & = -|\omega\rangle \\ U_f |s'\rangle & = |s'\rangle \end{cases}$$

Dans l'espace $|\omega\rangle, |s'\rangle$:

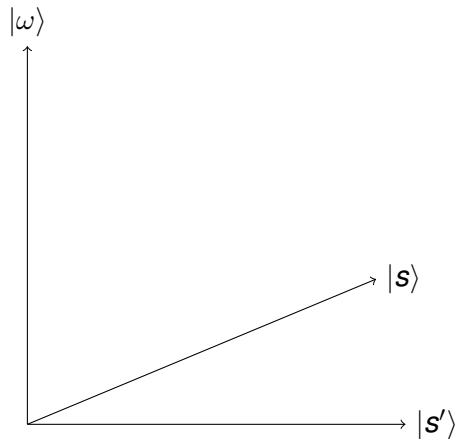


On part de $|s\rangle$, on cherche à obtenir $|\omega\rangle$

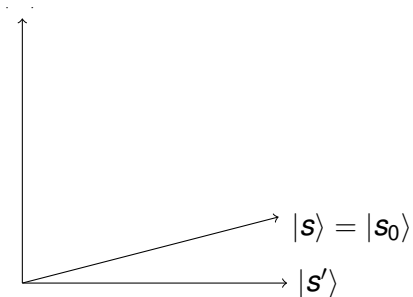
- On sait faire une réflexion d'axe à $|s\rangle$
- On sait faire une réflexion d'axe $|s'\rangle$

Que peut-on en faire ?

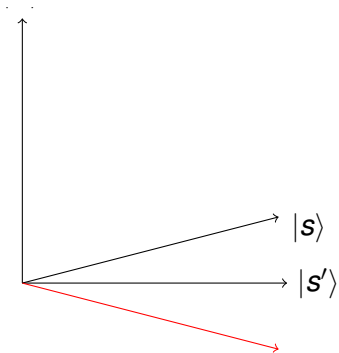
Dans l'espace $|\omega\rangle, |s'\rangle$:



Si on fait d'abord une réflexion d'axe $|s'\rangle$, puis d'axe $|s\rangle$, on se rapproche de $|\omega\rangle$!

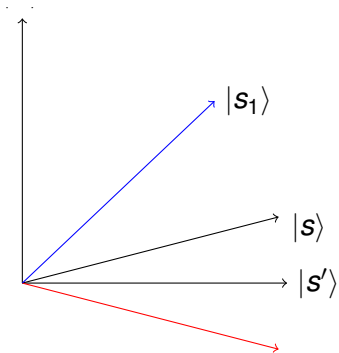


On part de $|s\rangle$, la
superposition uniforme de
tous les $|x\rangle$.

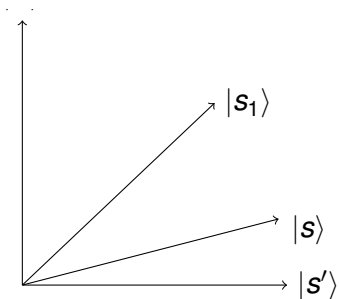


On applique U_f , qui effectue la symmétrie par rapport à $|s'\rangle$

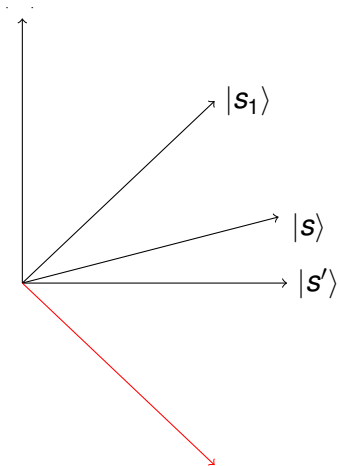
Dessin



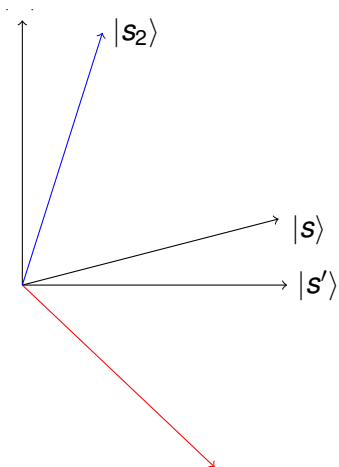
On applique $-H_S$, qui effectue la symétrie par rapport à $|s\rangle$



On obtient $|s_1\rangle$. $|s_1\rangle$ est plus proche de $|\omega\rangle$, donc si on mesure $|s_1\rangle$, on a augmenté la probabilité d'observer un x tel que $f(x) = 1$.

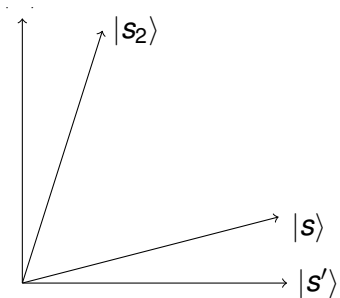


On applique U_f sur $|s_1\rangle$, qui effectue la symétrie par rapport à $|s'\rangle$



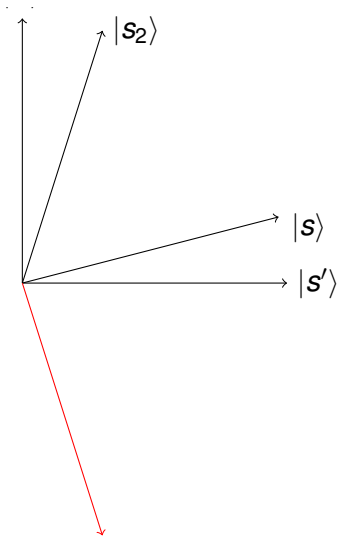
On applique $-H_S$, qui effectue la symétrie par rapport à $|s\rangle$

Dessin



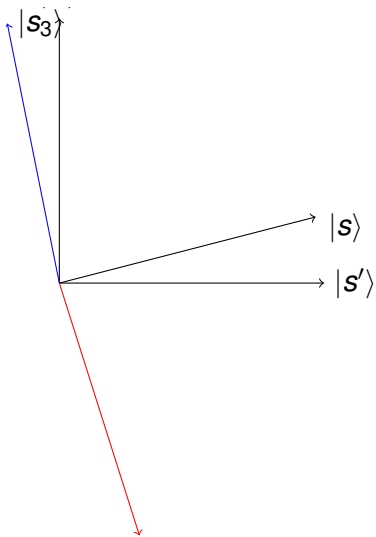
On obtient $|s_2\rangle$.

Dessin



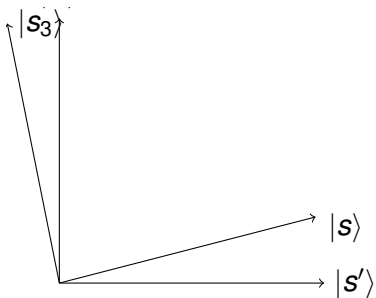
On continue.

Dessin



On continue.

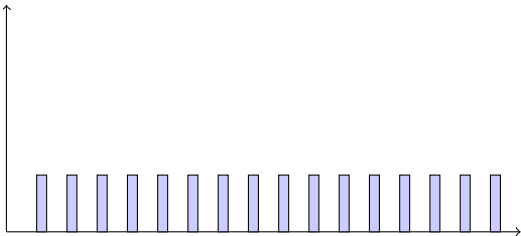
Dessin



On continue.

Amplitudes

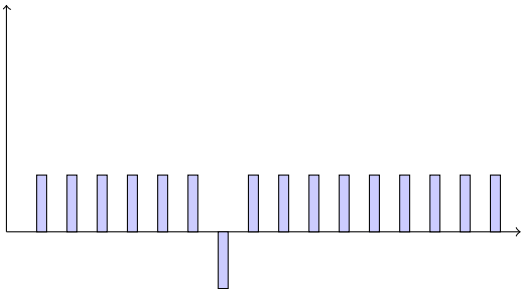
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On part de $|s\rangle$, la superposition uniforme de tous les $|x\rangle$.

Amplitudes

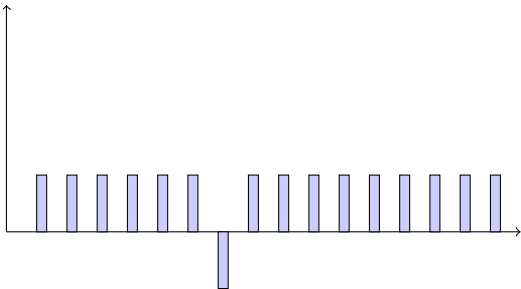
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On applique U_f , qui inverse les x tels que $f(x) = 1$.

Amplitudes

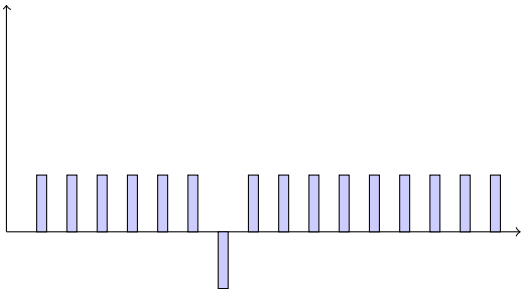
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On applique $-H_s$, qui effectue la symmétrie par rapport à $|s\rangle$

Amplitudes

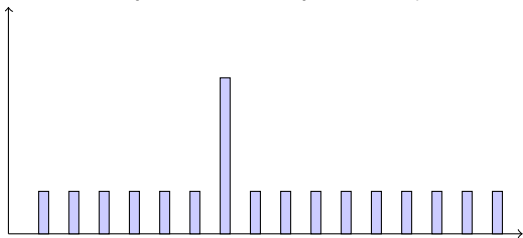
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



Cela revient à *inverser par rapport à la moyenne*

Amplitudes

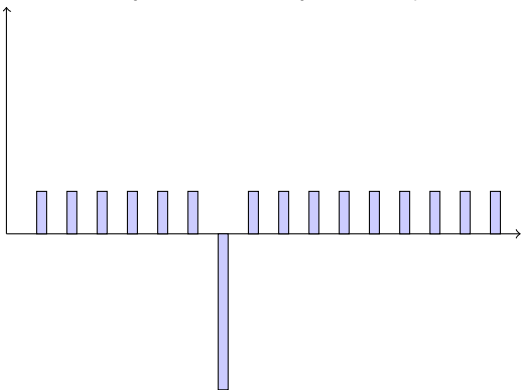
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On obtient $|s_1\rangle$. Si on mesure $|s_1\rangle$, on a augmenté la probabilité d'observer un x tel que $f(x) = 1$.

Amplitudes

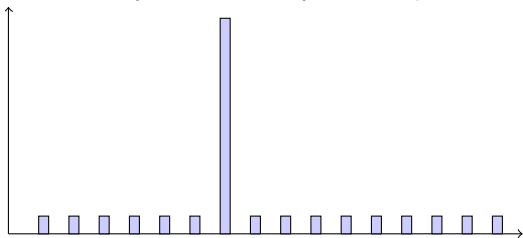
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On applique U_f

Amplitudes

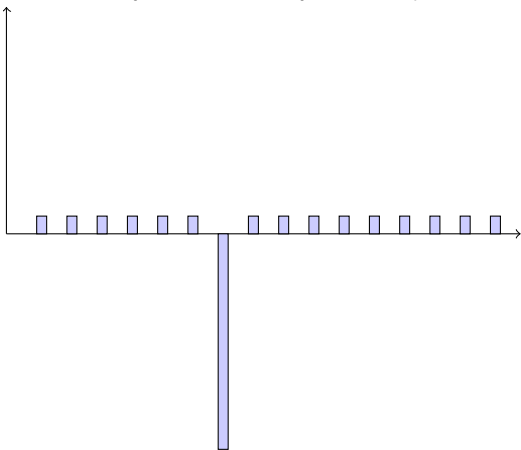
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On fait la symmétrie par rapport à la moyenne

Amplitudes

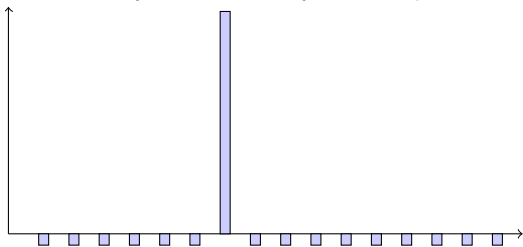
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On continue.

Amplitudes

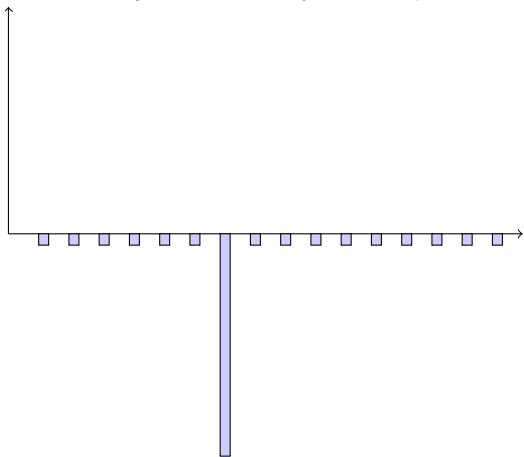
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On continue.

Amplitudes

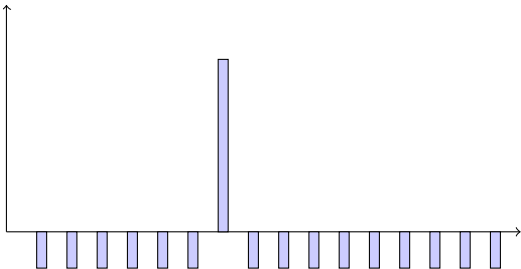
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On continue.

Amplitudes

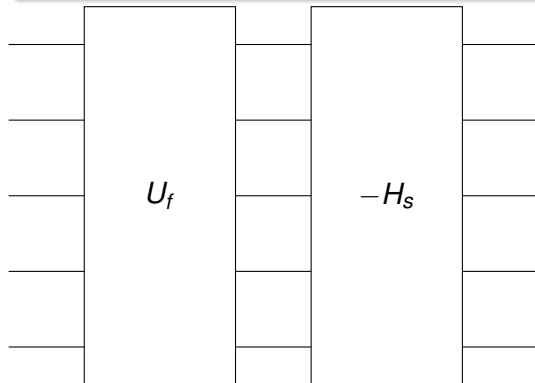
Dans l'espace des amplitudes (La colonne i est l'amplitude de $|x_i\rangle$)



On continue.

Principe de l'algorithme de Grover

Comment faire l'étape 2 ?



Principe de l'algorithme de Grover

Etape 1

Produire une superposition de toutes les entrées au problème.

Etape 2

Modifier l'état du système de façon à augmenter les amplitudes des x tels que $f(x) = 1$.

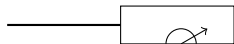
Etape 3

Mesurer

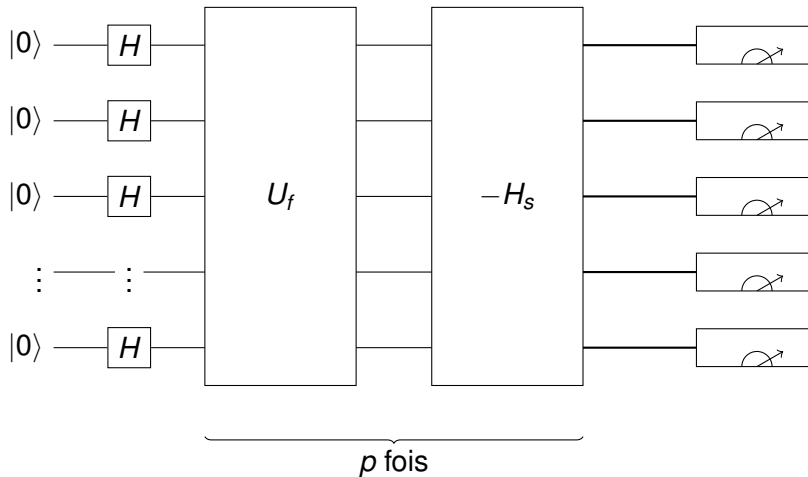
Comment faire l'étape 3 ?

Principe de l'algorithme de Grover

Comment faire l'étape 3 ?



Grover en entier



Il reste deux choses à expliquer:

- Comment construire H_S
- Comment choisir p .

1 Problématique

- Enoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

Rappel:

- $|s\rangle$ est la superposition uniforme de tous les $|x\rangle$.
- H_s est la réflexion de plan orthogonal à $|s\rangle$

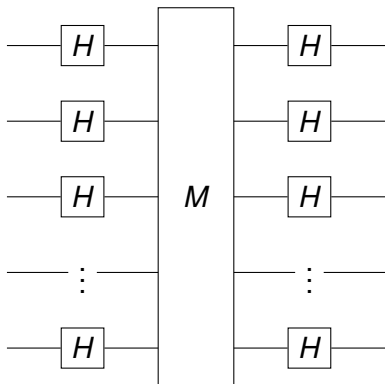
Dit autrement

- $H_s |s\rangle = -|s\rangle$
- $H_s |w\rangle = |w\rangle$ si w est orthogonal à s .

Construire H_s

Prenons un changement de base qui ramène $|s\rangle$ sur $|0\rangle$.
Dans ce cas, la matrice devient:

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



Avec

$$M = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Construire M

Appliquons le changement $0 \leftrightarrow 1$ sur tous les bits, c'est à dire la

$$\text{matrice } X = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

La matrice devient:

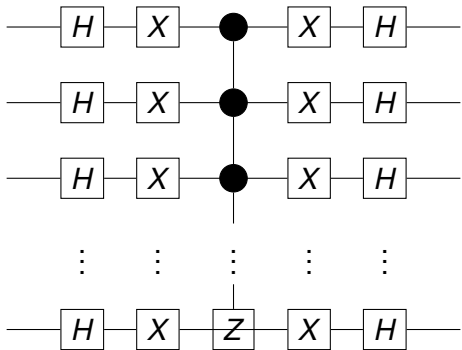
$$N = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Cette dernière matrice peut s'écrire ainsi:

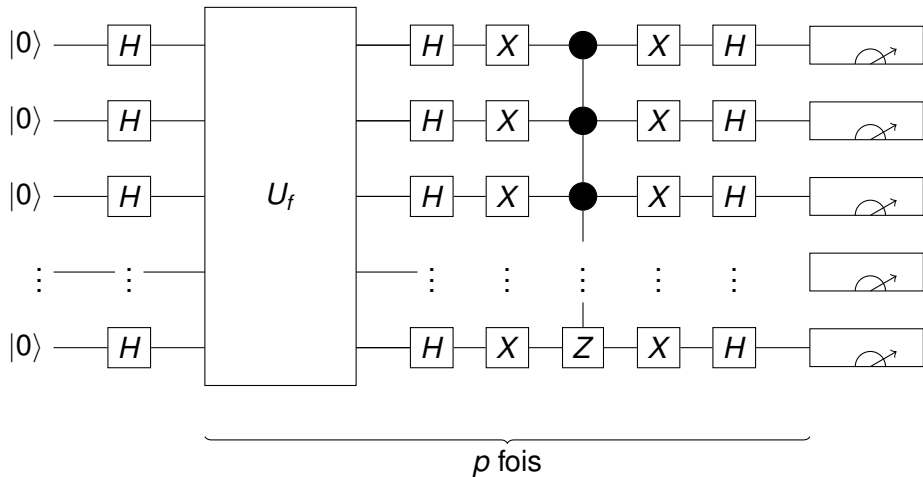
- $N|x_1x_2\dots x_{n-1}y\rangle = |y\rangle$ si l'un des $x_i \neq 1$
- $N|x_1x_2\dots x_{n-1}y\rangle = Z|y\rangle$ si tous les $x_i = 1$

$$\text{Où } Z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

La matrice N est donc la matrice souvent appelée contrôle-contrôle-...-contrôle Z .



Grover en entier (bis)



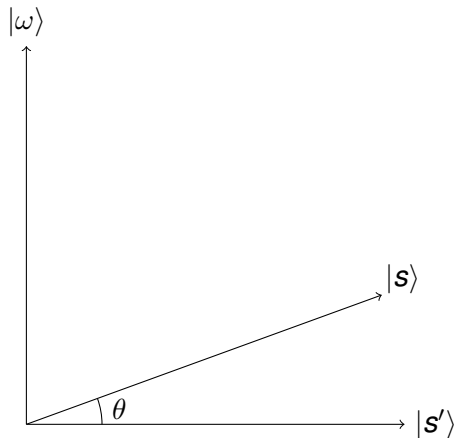
Plan

- 1 Problématique
 - Enoncé
 - Applications
 - Spécificités
- 2 Principe
- 3 Interlude
- 4 Choisir les paramètres
 - Une seule solution
 - Nombre de solution inconnues
- 5 Applications
 - Collisions
 - Minimum
 - Mise en abyme

Il reste à trouver combien de fois on répète l'opérateur dans Grover.

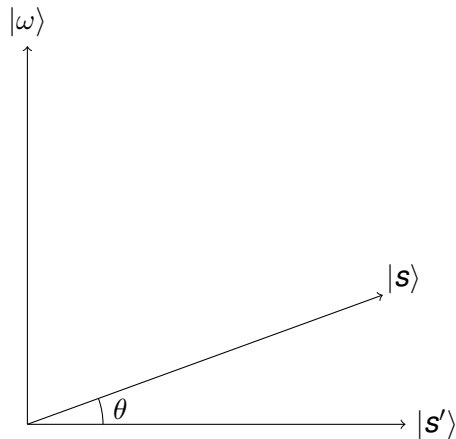
- Si on se trompe dans sa valeur, les x tels que $f(x) = 1$ ne seront pas les plus probables!
- Dépend du nombre de solutions.
 - Soit on le connaît à l'avance, et on peut s'en servir
 - Soit il faut essayer de le deviner

Dans l'espace $|\omega\rangle, |s'\rangle$:



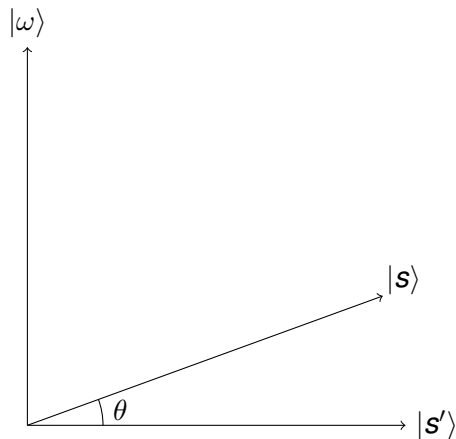
- On part de $|s\rangle$, on cherche à obtenir $|\omega\rangle$
- A chaque étape, on applique une réflexion d'axe $|s'\rangle$, puis d'axe $|s\rangle$, jusqu'à être proche de $|\omega\rangle$.
- On cherche combien de fois il faut appliquer les réflexions.

Dans l'espace $|\omega\rangle, |s'\rangle$:



Soit θ l'angle entre s et s' .
Applique une réflexion d'axe $|s'\rangle$,
puis d'axe $|s\rangle$ revient à appliquer
une *rotation* d'angle 2θ .

Dans l'espace $|\omega\rangle, |s'\rangle$:



On cherche donc à résoudre
l'équation $\theta + 2p\theta = \pi/2$.

Récapitulatif

- Soit θ l'angle entre les vecteurs $|s'\rangle$ et $|s\rangle$
- On a

$$|s\rangle = \sqrt{\frac{K}{N}} |\omega\rangle + \sqrt{\frac{N-K}{N}} |s'\rangle$$

Et donc $\theta = \arcsin \sqrt{\frac{K}{N}}$

- Si on fait p itérations de l'algorithme principal, on se retrouve en

$$\sin((1 + 2p)\theta) |\omega\rangle + \cos((1 + 2p)\theta) |s'\rangle$$

- La probabilité de lire un x tel que $f(x) = 1$ est donc

$$\sin^2((1 + 2p)\theta)$$

1 Problématique

- Énoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- **Une seule solution**
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

Une solution

On cherche à maximiser

$$\sin^2 \left((1 + 2p) \arcsin \sqrt{\frac{1}{N}} \right)$$

On veut donc

$$(1 + 2p) \arcsin \sqrt{\frac{1}{N}} = \pi/2$$

D'où

$$p = \frac{\pi}{4 \arcsin \sqrt{\frac{1}{N}}} - 1/2$$

Pour N grand:

$$p = \frac{\pi\sqrt{N}}{4} - 1/2$$

Une seule solution

Theorem

S'il y a une seule solution, il faut répéter l'étape 2 de Grover

$$\frac{\pi}{4 \arcsin \sqrt{\frac{1}{N}}} - \frac{1}{2} = O(\sqrt{N})$$

Analyse de l'erreur

Soit q le nombre d'étapes optimal, c'est à dire tel que

$$(1 + 2q)\theta = \pi/2$$

Et p le nombre d'étapes réalisé en pratique (un entier)

$$p = q \pm 1/2$$

Donc

$$(1 + 2p)\theta = \pi/2 \pm \theta$$

La probabilité de trouver x est donc au minimum:

$$\sin^2(\pi/2 - \theta) = 1 - \sin^2 \theta = 1 - \frac{1}{N}$$

Theorem

S'il y a une seule solution, il faut répéter l'étape 2 de Grover

$$\frac{\pi}{4 \arcsin \sqrt{\frac{1}{N}}} - \frac{1}{2} = O(\sqrt{N})$$

On obtient ainsi un x tel que $f(x) = 1$ avec probabilité au moins $1 - \frac{1}{N}$

Theorem

S'il y a exactement K solutions, avec $K \ll N$, il faut répéter l'étape 2 de Grover

$$\frac{\pi}{4 \arcsin \sqrt{\frac{K}{N}}} - \frac{1}{2} = O\left(\sqrt{\frac{N}{K}}\right)$$

On obtient ainsi un x tel que $f(x) = 1$ avec probabilité au moins $1 - \frac{K}{N}$.

Cas particulier

Dans le cas particulier $K = N/4$, on trouve

$$p = \frac{\pi}{4 \arcsin \sqrt{\frac{1}{4}}} - 1/2 = \frac{\pi}{4\pi/6} - 1/2 = 1$$

Il suffit donc de prendre $p = 1$, d'appeler une fois Grover, et on aura le résultat *sans erreur*

1 Problématique

- Enoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- **Nombre de solution inconnues**

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- Mise en abyme

Comment faire si le nombre de solutions est inconnu ?

- On peut se tromper un peu sur le nombre de solutions:
 - Si K est le vrai nombre de solutions, et qu'on l'estime à $L = K \pm \epsilon$ la probabilité d'erreur change très peu
 - En pratique, la connaître à un facteur 2 peut être suffisant
- Mais il faut quand même avoir une petite idée, ou savoir s'en sortir sans la connaître!

Méthode 1 - Borne sur le nombre de solutions

Si on suppose qu'il y a au moins L solutions mais pas plus de $N/2$, il suffit de tirer p aléatoirement entre 0 et $\sqrt{\frac{N}{L}}$.

(Vrai également si le nombre de solutions est inférieur à $3N/4$ en faisant un peu plus attention aux détails.)

Soit K le vrai nombre de solutions et $\theta = \arcsin \sqrt{\frac{K}{N}}$. Posons $M = \sqrt{\frac{N}{L}}$.

Si on fait p exécutions de la boucle, la probabilité de succès est $\sin^2((2p + 1)\theta)$

Donc en moyenne, si on tire p aléatoirement entre 0 et $M - 1$ la proba de succès est

$$\frac{1}{M} \sum_{p=0}^{M-1} \sin^2((2p + 1)\theta) = \frac{1}{M} \sum_{p=0}^{M-1} \frac{(1 - \cos((2p + 1)2\theta))}{2} = \frac{1}{2} - \frac{\sin(4M\theta)}{4M \sin(2\theta)}$$

La proba de succès est

$$\frac{1}{2} - \frac{\sin(4M\theta)}{4M\sin(2\theta)}$$

Si $\theta < \pi/4$ alors $\sin(2\theta) \geq \sin(\theta) \geq \sqrt{\frac{K}{N}}$

Donc

$$M\sin(2\theta) \geq M\sqrt{\frac{K}{N}} \geq \sqrt{\frac{N}{L}}\sqrt{\frac{K}{N}} \geq \sqrt{\frac{K}{L}} \geq 1$$

Dans ce cas

$$\frac{1}{2} - \frac{\sin(4M\theta)}{4M\sin(2\theta)} \geq \frac{1}{2} - \frac{1}{4} \geq \frac{1}{4}$$

Méthode 1 - Borne sur le nombre de solutions

Si on suppose qu'il y a au moins L solutions mais pas plus de $N/2$, il suffit de tirer p aléatoirement entre 0 et $\sqrt{\frac{N}{L}}$.

L'algorithme a une proba de réussite de $1/4$, on peut ensuite l'itérer pour augmenter cette probabilité.

- Défaut de la méthode précédente: si L est très différent de K , on a un algo de complexité $\sqrt{\frac{N}{L}}$ au lieu de $\sqrt{\frac{N}{K}}$
- Au lieu de supposer avoir une borne sur le nombre de solutions, on va essayer de deviner petit à petit le nombre de solutions.

Méthode 2

- Commencer à $M = 1$
- Tirer p aléatoirement entre 0 et $M - 1$ et exécuter Grover qui nous donne un x
- Si $f(x) = 1$ c'est gagné, sinon $M = 1.65M$.

Le temps moyen avant de trouver la solution est $O(\sqrt{\frac{N}{K}})$. Preuve dans Boyer-Brasser-Hoyer-Tapp 1996.

Plan

- 1 Problématique
 - Enoncé
 - Applications
 - Spécificités
- 2 Principe
- 3 Interlude
- 4 Choisir les paramètres
 - Une seule solution
 - Nombre de solution inconnues
- 5 Applications
 - Collisions
 - Minimum
 - Mise en abyme

Problèmes NP

- Soit ϕ une formule 3CNF, trouver S tel que $\phi[S] = 1$.
 - Grover en $\sqrt{2^n} = 2^{n/2} = 1.414^n$.
 - Meilleur algo classique en 1.308^n .
- Trouver une 3-coloration d'un graphe
 - Grover en $\sqrt{3^n} = 1.732^n$ naïvement
 - Meilleur algo classique en 1.329^n
- Etant donné x, y , trouver K tel que $DES(K, x) = y$
 - Applications en crypto

1 Problématique

- Énoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- **Collisions**
- Minimum
- Mise en abyme

Soit $f : \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}^m$. On suppose que chaque élément a exactement $k \geq 2$ préimages.

On cherche $x \neq y$ tel que $f(x) = f(y)$.

Application typique: Cryptographie

Comment utiliser Grover ?

On fixe x_0 et on cherche $x \neq x_0$ tel que $f(x) = f(x_0)$

- L'algorithme est donc en complexité $O\left(\sqrt{\frac{N}{k-1}}\right)$.

Collisions - Algo 2

Soit $g(x, y) = 1$ si $f(x) = f(y)$ et $x \neq y$.

On cherche x, y tels que $g(x, y) = 1$.

- Il y a N^2 couples (x, y) différents
- Pour chaque x , on a $k - 1$ différents y qui sont solutions, donc $N(k - 1)$ solutions en tout
- L'algorithme est donc en complexité $O\left(\sqrt{\frac{N^2}{N(k-1)}}\right) = O\left(\sqrt{\frac{N}{k-1}}\right)$.

Au fait, quelle est la complexité de l'algo classique ? (en nombre de requêtes)

Paradoxe des anniversaires

- Choisir $2\sqrt{N}$ valeurs de x parmi les N possibles
- Avec grande probabilité, parmi ces $2\sqrt{N}$ valeurs, il y a une collision
- On a donc fait seulement $2\sqrt{N}$ requêtes.

Le temps total est en $O(\sqrt{N} \log N)$ avec un algo de tri par exemple.

Collisions - Le bon algo

Brassard-Hoyer-Tapp

Soit $M = \sqrt[3]{N}$

- Choisir (n'importe comment) un ensemble S de taille M et vérifiez qu'il n'y a pas de collision dedans.
 - Complexité: M requêtes à f/U_f .
- S'il y a une collision, c'est gagné. Sinon, soit T l'ensemble des $f(x)$ obtenus
- Construire la fonction g , définie sur $\{0, 1\}^n \setminus S$, telle que $g(y) = 1$ si $f(y) \in T$.
- Utiliser Grover pour trouver un y tel que $g(y) = 1$.
 - On cherche une solution dans un espace de taille $N - M \simeq N$
 - Le nombre de solutions est au moins M
 - Complexité $\sqrt{\frac{N}{M}} = \sqrt[3]{N}$ requêtes à f .

Nombre total de requêtes: $2\sqrt[3]{N}$.

1 Problématique

- Énoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- **Minimum**
- Mise en abyme

Minimum

Soit $f : \{0, 1\}^n \rightarrow \mathbb{N}$. On cherche le minimum de f

Comment utiliser Grover ?

Quel oracle doit-on prendre ?

Minimum

Soit $g(x, y) = 1$ si $f(x) < f(y)$, 0 sinon. On utilise l'oracle U_g pour trouver le minimum.

Algo classique en $O(n)$ (évident).

Quickselect

Un algo probabiliste pour trouver le minimum dans un tableau T de taille n :

- Si $n = 1$, renvoyer $T[0]$
- Sinon tirer aléatoirement une case i du tableau
- Soit T' les éléments de T inférieurs à $T[i]$. Appeler récursivement l'algo sur T' .

Complexité ?

Note: se généralise (et devient utile) pour trouver le k -ème plus petit élément du tableau.

Quickselect

Analyse

Intuition:

- Si on tape au milieu du tableau à chaque étape, la taille du tableau diminue de moitié à chaque étape
- Complexité

$$n + \frac{n}{2} + \frac{n}{4} + \frac{n}{8} + \dots = 2n$$

La complexité de l'algo est en $2n$.

Quickselect

Analyse

Réalité. Soit X_n le temps moyen sur un tableau de taille n

- Avec proba $1/2$, la taille du tableau diminue d'au moins la moitié.
- D'où

$$X_n \leq n + \frac{1}{2}X_{n/2} + \frac{1}{2}X_n$$

D'où $X_n \leq 4n$. La complexité de l'algo est donc inférieure à $4n$.

En supposant Grover infaillible:

- Soit $x \in \{0, 1\}^n$ tiré au hasard
- Trouver avec Grover s'il existe y tel que $f(y) < f(x)$. Si non, on a gagné
- Si oui, poser $x = y$ et recommencer

Complexité ?

Analyse

- Soit $N = \{0, 1\}^n$
- Soit X_k le temps moyen s'il y a k éléments plus petits que l'élément courant (Au départ $k = N$).
- A k donné, Grover prend un temps $\sqrt{\frac{N}{k}}$.
- Avec proba $1/2$, k est divisé par 2.
- D'où

$$X_k \leq \sqrt{\frac{N}{k}} + \frac{1}{2}X_k + \frac{1}{2}X_{k/2}$$

D'où

$$X_N \leq 2\sqrt{1} + 2\sqrt{2} + 2\sqrt{4} + \dots + 2\sqrt{N}$$

$$X_N \leq 7\sqrt{N}$$

L'algo de Grover n'est pas infallible:

- il ne nous dira jamais "il n'y a pas de solution".
- il a une petite probabilité d'erreur

On doit fixer à l'avance le critère d'arrêt

- Dans l'algo infallible, on effectue $7\sqrt{N}$ appels à l'oracle.
- Si on s'arrête après $14\sqrt{N}$ appels, d'après l'inégalité de Markov, on a une proba de succès d'au moins $1/2$.
- Si on tient compte des erreurs dans Grover, il faut plutôt prendre $28\sqrt{N}$.

1 Problématique

- Énoncé
- Applications
- Spécificités

2 Principe

3 Interlude

4 Choisir les paramètres

- Une seule solution
- Nombre de solution inconnues

5 Applications

- Collisions
- Minimum
- **Mise en abyme**

On peut utiliser l'algorithme de Grover pour accélérer n'importe quel algo de recherche

Quantum Amplitude Amplification

Brassard-Hoyer-Mosca-Tapp

Theorem

Soit A un algo quantique sans mesure qui fait K requêtes et qui trouve (après mesure) avec proba p un élément x qui vérifie une certaine propriété.

Alors on peut le transformer en un algo quantique qui, après mesure, a une proba $1/2$ de trouver x en $O(K\sqrt{1/p})$ requêtes.

Exemple

$$f : \{0, 1\}^n \times \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$$

On cherche x tel que pour tout y , $f(x, y) = 1$

On note $N = \{0, 1\}^n$, donc l'algorithme naïf est en $O(N^2)$.

recherche-Grover de x tel que pour tout y , $f(x, y) = 1$.

- Soit g la fonction tel que $g(x) = 1$ si pour tout y , $f(x, y) = 1$.
- $g(x)$ se calcule en $O(N)$ appels à l'oracle.
- Donc trouver x tel que $g(x) = 1$ se fait en $O(N\sqrt{N})$ appels.

Pour tout x , on fait Grover pour savoir si pour tout y , $f(x, y) = 1$.

- A x donné, soit g_x la fonction tel que $g_x(y) = 1 - f(x, y)$
- $g_x(y)$ se calcule en $O(1)$ appels à l'oracle.
- Pour tout x , on cherche un y tel que $g_x(y) = 1$. Si on n'en trouve pas, alors x est solution du problème
- $O(N\sqrt{N})$ appels

Méthode 3

Grover dans Grover:

- A x donné, considérons le problème de trouver s'il existe y tel que $f(x, y) = 0$.
 - En utilisant Grover, on a un algorithme quantique pour ce problème en \sqrt{N} requêtes et proba de succès quasi égale à 1.
-
- Considérons maintenant le problème de trouver un x tel que $\forall y, f(x, y) = 1$.
 - On a un algo quantique avec \sqrt{N} requêtes et proba de succès $1/N$ pour ce problème : choisir x aléatoirement puis appliquer Grover.
 - Donc en amplifiant cet algorithme, on a un algo avec $O(\sqrt{N} \times \sqrt{N}) = O(N)$ requêtes.

(en pratique $O(N \log N)$)

Plan

- 1 Problématique
 - Énoncé
 - Applications
 - Spécificités
- 2 Principe
- 3 Interlude
- 4 Choisir les paramètres
 - Une seule solution
 - Nombre de solution inconnues
- 5 Applications
 - Collisions
 - Minimum
 - Mise en abyme

Algorithme de Grover

Soit $f : \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ une fonction. On note $N = 2^n$.

L'algorithme de Grover trouve x tel que $f(x) = 1$ en temps $O(\sqrt{N})$ et avec $O(\sqrt{N})$ appels à U_f .

Rappel: $U_f |x\rangle = (-1)^{f(x)} |x\rangle$

- Beaucoup d'applications potentielles
- Faire attention au temps pour calculer U_f .